

BUNDESREPUBLIK DEUTSCHLAND

10/556012



REC'D 21 JUN 2004

WIPO PCT

E00914003

**Prioritätsbescheinigung über die Einreichung
einer Patentanmeldung**

Aktenzeichen: 103 20 873.9

Anmeldetag: 09. Mai 2003

Anmelder/Inhaber: SimonsVoss Technologies AG,
85774 Unterföhring/DE

Bezeichnung: Bewegungsübertragungsvorrichtung und -verfahren

IPC: E 05 B 17/04

Die angehefteten Stücke sind eine richtige und genaue Wiedergabe der ursprünglichen Unterlagen dieser Patentanmeldung.

München, den 24. Mai 2004
Deutsches Patent- und Markenamt

Der Präsident

Im Auftrag



Wallner

PRIORITY DOCUMENT
SUBMITTED OR TRANSMITTED IN
COMPLIANCE WITH
RULE 17.1(a) OR (b)

Unser Zeichen: H1104 DE
SimonsVoss Technologies AG
Unterföhring, Deutschland

VOSSIUS & PARTNER
PATENTANWÄLTE
SIEBERTSTR. 4
81675 MÜNCHEN

09. Mai 2003

5

Bewegungsübertragungsvorrichtung und -verfahren

10 Die vorliegende Erfindung betrifft eine Vorrichtung und ein Verfahren, insbesondere zur Übertragung einer Bewegung sowie entsprechender Kräfte bzw. Momente und insbesondere einer Drehbewegung an ein Schloß, wobei die Übertragung lediglich in einem gekuppelten Zustand, nicht aber in einem entkoppelten Zustand erfolgt.

15 Derartige Vorrichtungen und Verfahren werden insbesondere im Bereich von Schließvorrichtungen, wie beispielsweise Tür- oder Tresorschlössern und dergleichen, eingesetzt.

Die DE-C-37 42 189 offenbart einen Schließzylinder, dessen mit dem Schließbart verbundene
20 Kupplung einerseits mit einer Knaufwelle in Eingriff bringbar ist. Um einen derartigen Schließzylinder einfacher zu gestalten und eine bessere Sicherung gegen unberechtigtes Benutzen des Schließzylinders zu erreichen, wird vorgeschlagen, dass die Knaufwelle von einer Sperrhülse umgeben ist, die axial durch die Kupplung verschiebbar und in bestimmten Positionen arretierbar ist.

Die EP-A-1 072 741 offenbart einen Schließzylinder, insbesondere einen elektronischen Schließzylinder mit elektromechanischer Blockierung der Drehung, wobei der elektronische Schlüssel gegenüberliegende elektrische Kontakte auf dem Schaft aufweist und der drehbare Kern des Schließzylinders eine ringförmige äußere elektrische Kontaktbahn aufweist, die auf
30 ihrer Innenseite mit einem elektrischen Kontakt in Verbindung steht, der gegen den Kontakt anliegt, während die äußere ringförmige Kontaktbahn gegen elektrische Schleifkontakte des äußeren und inneren Rotors anliegt.

Die EP-A-0 743 411 offenbart eine Schließvorrichtung, wobei der Schlüssel der
35 Schließvorrichtung einen als Transponder ausgebildeten Codegeber aufweist. Im

Zylindergehäuse des Schließzylinders der Schließvorrichtung sind ein Aktuator, eine Transponderleseeinrichtung und eine Energieversorgungseinrichtung angeordnet. Der Aktuator dient zum Verschieben eines den Zylinderkern sperrenden bzw. freigebenden Sperrorgans, welches am Umfang des Zylinderkern angreift.

5

Die EP-A-1 079 050 offenbart eine Schließeinrichtung mit einem von einem Sperrmechanismus blockierbaren Schließbart, wobei zwischen dem Sperrmechanismus und dem Schließbart eine Kupplung angeordnet ist. Die Kupplung lässt sich nur von einer Seite der Schließeinrichtung trennen. Hierdurch soll die Schließeinrichtung von dieser Seite her ohne Zugangsberechtigung für den Sperrmechanismus entriegelbar sein.

10

In der EP-B-0 805 905 ist ein Schließmechanismus für eine Tür offenbart, der eine Welle, ein die Welle drehendes Betätigungsorgan, ein mit der Welle in Wirkverbindung stehendes Verriegelungselement zur Verriegelung der Tür und ein im Betätigungsorgan angeordnetes Kopplungselement, das auf die Drehung der Welle einwirkt, aufweist. Ferner weist das Kopplungselement einen axial zur Welle hin und her bewegbaren Stift auf, der mit einem unabhängig vom Betätigungsorgan angeordneten Sperrelement über einen mittels einer elektronischen Steuerung drehbaren Elektromotor über eine Spindel hin und her bewegbar ist, um entweder die Drehung des frei drehbaren Betätigungsorgans auf die Welle zu übertragen oder im Falle eines drehfest mit der Welle verbundenen Betätigungsorgans nur eine geringe Drehung des mit der Welle verbundenen Betätigungsorgans zuzulassen. Ferner ist an dem Stift eine Nocke angeformt und eine Spiralfeder als Kraftspeicher zwischen dem Nocke und der Spindel des Elektromotors eingespannt sowie auf der Stirnseite des Betätigungsorgans eine Kontaktscheibe vorgesehen; über welche die elektronische Steuerung von einem elektronischen Informationsträger durch Datenaustausch steuerbar ist.

25

Derartige bekannte Vorrichtungen und Verfahren erweisen sich dahingehend als nachteilig, dass sich das Kupplungs- bzw. Sperrelement nur mit einem relativ hohen Energiebedarf schalten lässt, dass Krafteinwirkungen auf das Kupplungselement im gekuppelten wie im entkoppelten Zustand eine Belastung des Sperrelements bewirken und/oder dass eine Belastung des Kupplungselement bzw. des Sperrelements auf den Antrieb bzw. Aktuator übertragen wird. Hieraus kann sich neben dem bereits erwähnten höheren Energiebedarf zum Schalten der Kupplung ein höherer Verschleiß und eine verminderte Funktionssicherheit

und/oder Manipulationssicherheit insbesondere durch ein nicht zuverlässiges Verlassen des gekuppelten Zustandes im lastlosen Zustand ergeben.

Es ist demnach Aufgabe der vorliegenden Erfindung, die Nachteile des Standes der Technik 5 zu überwinden. Weitere und/oder zusätzliche Aufgaben der Erfindung sind es, eine Vorrichtung zur Übertragung einer Bewegung sowie entsprechender Kräfte bzw. Momente bereitzustellen, die sich mit sehr geringem Energiebedarf schalten lässt, die sich mit einem 10 bistabilen Aktor schalten lässt, die ein sicheres auskuppeln bei bistabilem Aktor gewährleistet und/oder die eine hohe Manipulationssicherheit aufweist. Diese Aufgabe(n) wird/werden mit den Merkmalen der Patentansprüche gelöst.

Die Erfindung geht dabei von dem Grundgedanken aus, eine Vorrichtung zur Übertragung einer Bewegung sowie entsprechender Kräfte und Momente bereitzustellen, die einen Antrieb und einen Abtrieb aufweist, wobei Antrieb und Abtrieb über mindestens ein 15 Kupplungselement derart verkuppelt sind, dass sich mindestens ein Kupplungselement bei einer Relativbewegung zwischen Antrieb und Abtrieb in irgendeiner Weise bewegt, wobei es jedoch nicht in der Lage ist, die Bewegung des Antriebs auf den Abtrieb zu übertragen, da dessen mechanisches Potential bzw. dessen Widerstand gegen eine bestimmte Bewegung oder einen bestimmten Bewegungsablauf bzw. -abschnitt nicht überwunden werden kann. 20 Insbesondere sind Antrieb und Abtrieb über das mindestens eine Kupplungselement derart verkuppelt, dass im entkoppelten Zustand eine Bewegung des Antriebs eine Bewegung mindestens eines Kupplungselements bewirkt, die nicht geeignet ist, eine Bewegung des Antriebs auf den Abtrieb zu übertragen.

25 Im gekoppelten Zustand kommt die Kupplung vorzugsweise zustande, indem das Kupplungselement an der Bewegung, die durch die Relativbewegung zwischen Antrieb und Abtrieb bewirkt wird, gehindert wird. Vorzugsweise sind Antrieb und Abtrieb über das Kupplungselement derart gekuppelt, dass bei entkoppeltem Zustand eine Rotationsbewegung des Antriebs eine im Wesentlichen axiale und/oder radiale Bewegung des Kupplungselementes 30 bewirkt und dass eine Rotationsbewegung des Antriebs im gekoppelten Zustand im Wesentlichen eine Rotationsbewegung des Kupplungselementes bewirkt. Hierbei bewirkt eine axiale und/oder radiale Bewegung des Kupplungselementes vorzugsweise im Wesentlichen keine Bewegung des Abtriebs, wobei eine Rotationsbewegung des Kupplungselementes

vorzugsweise im Wesentlichen eine Rotationsbewegung des Abtriebs bewirkt. Gemäß einer weiteren oder zusätzlichen Ausführungsform sind Antrieb und Abtrieb über das Kupplungselement vorzugsweise derart gekuppelt, dass bei entkuppeltem Zustand eine Rotationsbewegung des Antriebs im Wesentlichen eine rotatorische sowie eine axiale und/oder radiale Bewegung des Kupplungselements bewirkt und dass eine 5 Rotationsbewegung des Antriebs im gekuppelten Zustand im Wesentlichen eine Rotationsbewegung des Kupplungselements bewirkt. Hierbei bewirken eine rotatorische sowie eine axiale und/oder radiale Bewegung des Kupplungselements vorzugsweise im Wesentlichen keine Bewegung des Abtriebs, wobei eine Rotationsbewegung, vorzugsweise 10 eine im Wesentlichen ausschließliche Rotationsbewegung, des Kupplungselements vorzugsweise im Wesentlichen eine Rotationsbewegung des Abtriebs bewirkt. Gemäß einer weiteren Ausführungsform werden Antrieb und Abtrieb im Wesentlichen linear bewegt und 15 sind über das Kupplungselement vorzugsweise derart gekuppelt, dass bei entkuppeltem Zustand eine Bewegung des Antriebs eine dazu orthogonale Bewegungskomponente bzw. eine im Wesentlichen dazu orthogonale Bewegung des Kupplungselements bewirkt und dass eine Bewegung des Antriebs im gekuppelten Zustand im Wesentlichen eine gleichsinnige 20 Bewegung des Kupplungselements bewirkt.

Eine erfindungsgemäße Vorrichtung weist weiterhin vorzugsweise eine Kuppeleinrichtung auf, die eine Kupplung sowie eine Entkupplung des Antriebs mit dem Abtrieb über das mindestens eine Kupplungselement bewirken kann. In einer bevorzugten Ausführungsform steht die Kuppeleinrichtung im entkuppelten Zustand im Wesentlichen nicht mit dem/den 25 Kupplungselement/en im Eingriff. Ferner bewirkt die Kuppeleinrichtung im gekuppelten Zustand vorzugsweise eine Beschränkung der Beweglichkeit, insbesondere der axialen und/oder radialen bzw. zur Bewegung des An- bzw. Abtriebs orthogonalen Beweglichkeit des Kupplungselements. In einer bevorzugten Ausführungsform weist die Kuppeleinrichtung mindestens eine Kupplungssperrvorrichtung zur Beschränkung der axialen und/oder radialen 30 bzw. zur Bewegung des An- bzw. Abtriebs orthogonalen Beweglichkeit des Kupplungselements im gekuppelten Zustand, mindestens einen Aktor zur Positionierung der Kupplungssperrvorrichtung und/oder mindestens eine Speicher- bzw. Widerstandsvorrichtung zur Positionierung der Kupplungssperrvorrichtung und/oder zum Speichern von Positionsinformationen der Kupplungssperrvorrichtung auf. Im Falle einer Dreh- bzw.

Rotationsbewegung ist unter einer zu dieser Bewegung orthogonalen Bewegung eine zu dieser Drehbewegung axiale und/oder radiale Bewegung zu verstehen.

Die Kuppeleinrichtung ist vorzugsweise derart ausgebildet, dass der Aktor geeignet ist, eine 5 Bewegung bzw. Positionierung mindestens einer Kupplungssperrvorrichtung, z.B. eines Kupplungssperrelements, gegen einen Widerstand einer Speicher- bzw. Widerstandsvorrichtung, beispielsweise über ein mechanisches Potential, wie z.B. eine Feder- oder Magnetkraft, hinweg in eine zur Kupplung geeignete Position zu bewirken. In einer bevorzugten Ausführungsform ist der Aktor mechanisch und/oder elektrisch betätigbar. 10 Vorzugsweise ist der Aktor batteriebetrieben. In einer weiteren bevorzugten Ausführungsform ist der Aktor impulsgesteuert und/oder bistabil.

In einer bevorzugten Ausführungsform sind Kupplungselement und Kuppeleinrichtung derart 15 ausgebildet, dass die Kupplung nur auskuppeln kann, wenn eine Kraft zwischen An- und Abtrieb einen bestimmten Mindestwert unterschreitet und sich der Aktor in einer Ruheposition bzw. einer einem entkoppelten Zustand entsprechenden Position befindet.

Gemäß einer bevorzugten Ausführungsform steht der Antrieb/Abtrieb über mindestens eine 20 erste Führungseinrichtung mit mindestens einem Kupplungselement in Verbindung. Diese ist vorzugsweise so ausgebildet, dass eine relative Drehung zwischen Kupplungselement und Antrieb/Abtrieb bevorzugt eine im Wesentlichen axiale und/oder radiale Bewegung des Kupplungselementes relativ zum Antrieb/Abtrieb bewirkt.

Der Antrieb/Abtrieb steht somit über mindestens eine erste Führungseinrichtung mit 25 mindestens einem Kupplungselement in Verbindung. Ferner steht das Kupplungselement vorzugsweise über mindestens eine zweite Führungseinrichtung mit dem Abtrieb/Antrieb in Verbindung. Die zweite Führungseinrichtung ist vorzugsweise bezüglich einer axialen und/oder radialen Bewegungsrichtung des Kupplungselementes bzw. einer Längsachse der 30 Vorrichtung im Wesentlichen parallel ausgebildet bzw. bewirkt im Wesentlichen eine entsprechend parallele Führung. Vorzugsweise ist die mindestens eine zweite Führungseinrichtung des Kupplungselementes derart ausgebildet, dass ein Drehmoment auf das Kupplungselement ein Drehmoment auf den Abtrieb/Antrieb, nicht aber eine axiale Kraft ausübt.

Gemäß einer weiteren bevorzugten Ausführungsform, bei der Antrieb und Abtrieb im Wesentlichen linear bewegt werden, steht der Antrieb/Abtrieb über mindestens eine erste Führungseinrichtung mit mindestens einem Kupplungselement in Verbindung. Diese ist vorzugsweise so ausgebildet, dass eine relative lineare Bewegung zwischen 5 Kupplungselement und Antrieb/Abtrieb bevorzugt eine dazu orthogonale Bewegungskomponente des Kupplungselements bewirkt.

Der Antrieb/Abtrieb steht somit über mindestens eine erste Führungseinrichtung mit 10 mindestens einem Kupplungselement in Verbindung. Ferner steht das Kupplungselement vorzugsweise über mindestens eine zweite Führungseinrichtung mit dem Abtrieb/Antrieb in Verbindung. Die zweite Führungseinrichtung ist vorzugsweise derart ausgebildet, dass eine Kraft in linearer Bewegungsrichtung auf das Kupplungselement im Wesentlichen eine Kraft 15 in gleicher Richtung auf den Abtrieb/Antrieb, im Wesentlichen aber keine dazu orthogonale Kraft ausübt.

Der Abtrieb besitzt vorzugsweise einen ersten Widerstand bzw. ein erstes mechanisches Potential, welcher bzw. welches zu dessen Drehung überwunden werden muss. Gemäß einer bevorzugten Ausführungsform wird dies über mindestens eine Widerstands- bzw. 20 Potentialanordnung bewirkt, welche über eine dritte Führungseinrichtung bei einer Bewegung des Abtriebs mindestens in Teilbereichen des Bewegungsablaufs diesem einen Widerstand bzw. ein Potential entgegengesetzt. Gemäß einer bevorzugten Ausführungsform ist die Widerstands- bzw. Potentialanordnung als Federanordnung ausgebildet, die bei einer 25 Bewegung des Abtriebs mindestens in Teilbereichen des Bewegungsablaufs zumindest teilweise gespannt wird.

Eine Bewegung des Antriebs bewirkt nun mindestens in Teilbereichen des Bewegungsablaufs 30 eine Verschiebung des Kupplungselement in dazu orthogonale Richtungen, wenn das am Abtrieb zu überwindende mechanische Potential größer ist als das zur Verschiebung des Kupplungselement erforderliche. Das heißt, das Kupplungselement wird bei einer Drehung des Antriebs hin- und herbewegt, kann aber keine Bewegung des Abtriebs bewirken, da es dessen mechanisches Potential nicht überwinden kann.

Vorzugsweise kann mindestens eine Kupplungssperrvorrichtung bzw. ein
Kupplungssperrelement über einen Aktor (z. B. einen Elektromotor) so in den
Eingriffsbereich des Kupplungselements bewegt werden, dass dieses in seiner axialen
und/oder radialen bzw. zur Bewegung des An- bzw. Abtriebs orthogonalen Bewegung
5 gehindert wird. Die mechanische Interaktion zwischen Kupplungselement und
Kupplungssperrelement ist vorzugsweise so gestaltet, dass das Kupplungselement nicht am
Übertragen der Nutzbewegung gehindert wird.

Über die zweite Führungsanordnung wird nun die Bewegung des Kupplungselements auf den
10 Abtrieb übertragen, wobei das Potential, beispielsweise die Wirkung der Potentialfeder,
überwunden werden kann.

Ferner weist die Vorrichtung vorzugsweise einen weiteren, zweiten Widerstand bzw. ein
weiteres, zweites mechanisches Potential auf, welcher bzw. welches mindestens in
15 Teilbereichen eines relativen Bewegungsablaufes zwischen Antrieb und Abtrieb überwunden
werden muss. Dieses mechanische Potential ist kleiner als das erste mechanische Potential,
welches zur Bewegung des Abtriebes überwunden werden muss. Vorzugsweise bewirkt dieses
mechanische Potential weiterhin, dass die Kupplungseinrichtung(en) bei Unterschreitung
eines bestimmten Drehmomentes auf den Antrieb eine Position einnimmt bzw. einnehmen,
20 die ein im wesentlichen kraftloses Bewegen der Kupplungssperrvorrichtung bzw. des
Kupplungssperrelementen in den und aus dem Eingriffsbereich ermöglicht.

Insbesondere kann das Zusammenspiel zwischen Kupplungssperrelementen und
Kupplungselementen so gestaltet werden, dass die Krafteinwirkungen durch das
25 Kupplungselement eine Bewegungstendenz in Richtung stärkerem bzw. sichererem Eingriff
bewirken, so dass bei erst teilweisem Eingriff zu Beginn der Krafteinwirkung anschließend
auf jeden Fall eine betriebssicherere Position eingenommen wird.

Gemäß einer bevorzugten Ausführungsform wird das Kupplungselement impulsgesteuert
30 bewegt, was insbesondere bei batteriebetriebener Anwendung bevorzugt wird. Hierbei werden
An- oder Abtrieb vorzugsweise über entsprechende Federmechanismen im Ruhezustand in
entsprechende Positionen gebracht. Die Kopplung zwischen Aktor und
Kupplungssperrvorrichtung bzw. Kupplungssperrelement erfolgt vorzugsweise über ein

Federelement, so dass beispielsweise ein einmal gegebener elektrischer Impuls auf den Aktor mechanisch zwischengespeichert wird, bis sich das Kupplungselement in einer geeigneten Position befindet. Dies gilt für das Einkuppeln und/oder Auskuppeln. Hierdurch wird insbesondere gewährleistet, dass der gewünschte Zustand unabhängig vom mechanischen 5 Status angenommen wird.

Die Kuppeleinrichtung ist gemäß bevorzugten Ausführungsformen manipulationssicher ausgebildet. Vorzugsweise ist die Kuppeleinrichtung stoßsicher ausgebildet. Dies kann vorzugsweise dadurch erreicht werden, dass die wesentlichen Bewegungsrichtungen der 10 Kuppeleinrichtung im Wesentlichen orthogonal zu den zu erwartenden Stoßrichtungen ausgeführt sind. Eine weitere bevorzugte Ausführungsform sieht Gegenmomente vor, die die durch den Stoß verursachten Kräfte kompensieren.

Gemäß einem erfindungsgemäßen Verfahren insbesondere zur koppelbaren Übertragung einer 15 Bewegung sowie entsprechender Kräfte und Momente erfolgt eine Ausbildung und/oder Anordnung entsprechender Elemente und/oder deren Bewegung, wie im Zusammenhang mit der Diskussion der erfindungsgemäßen Vorrichtungen beschrieben, sowie das Übertragen bzw. Kuppeln einer Bewegung sowie entsprechender Kräfte und Momente mittels einer erfindungsgemäßen Vorrichtung.

20 Vorteilhaft ist die Verwendung bei Schließvorrichtungen bzw. Schließmechanismen, insbesondere elektrischen und/oder durch Transponder gesteuerten Schließvorrichtungen. Insbesondere ist eine elektronische Positionsbestimmung des Kupplungssperrelements möglich, basierend auf der die Aktorsteuerung erfolgen kann.

25 Nachstehend werden eine erfindungsgemäße Vorrichtung sowie ein erfindungsgemäßes Verfahren anhand einer bevorzugten Ausführungsform unter Bezugnahme auf die Zeichnungen näher beschrieben. Es zeigen:

30 Fig. 1 eine teilgeschnittene Seitenansicht einer erfindungsgemäßen Vorrichtung, wobei Fig. 1a eine Seitenansicht der erfindungsgemäßen Vorrichtung ohne Krafteinwirkung am Antrieb bzw. Abtrieb darstellt;

Fig. 1b die erfindungsgemäße Vorrichtung im entkoppelten Zustand, bei Drehung des Antriebs, darstellt;

5 Fig. 1c die erfindungsgemäße Vorrichtung im gekoppelten Zustand, bei Drehung des Antriebs, darstellt; und

10 Fig. 2 eine weitere bevorzugte Ausführungsform einer Kuppeleinrichtung zur Verwendung mit einer erfindungsgemäßen Vorrichtung bzw. einem erfindungsgemäßen Verfahren.

Fig. 1 zeigt eine bevorzugte erfindungsgemäße Vorrichtung 1 zur Übertragung einer Bewegung sowie entsprechender Kräfte und Momente, wobei die Vorrichtung 1 einen Antrieb 2 und einen Abtrieb 3 aufweist. Antrieb 2 und Abtrieb 3 stehen über ein Kupplungselement 4 miteinander in Verbindung bzw. sind durch dieses verkuppelt. Hierbei sind 15 Kupplungselement 4 sowie Antrieb 2 und Abtrieb 3 derart ausgebildet, dass im entkoppelten Zustand eine Relativbewegung zwischen Antrieb 2 und Abtrieb 3 eine Bewegung des Kupplungselements 4 bewirkt wird, die nicht geeignet ist, eine Bewegung des Antriebs 2 auf den Abtrieb 3 zu übertragen.

20 Hierzu weist das Kupplungselement 4 vorzugsweise mindestens einen Teil einer ersten und/oder zweiten Führungseinrichtung auf, nämlich mindestens eine erste 5 und mindestens eine zweite 6 Gleitfläche, die jeweils mit mindestens einem am Antrieb 2 angeordneten Teil der ersten Führungseinrichtung, nämlich mindestens einem ersten Gleitelement 7, und 25 mindestens einem am Abtrieb 3 angeordneten Teil der zweiten Führungseinrichtung, nämlich mindestens einem zweiten Gleitelement 8, kommunizieren. Hierbei sind sie Gleitflächen 5 bzw. 6 und die Gleitelemente 7 bzw. 8 vorzugsweise derart ausgebildet und/oder angeordnet, dass im entkoppelten Zustand eine Rotationsbewegung des Antriebs 2 eine im Wesentlichen axiale Bewegung des Kupplungselementes 4 bewirkt, wobei die axiale Bewegung des 30 Kupplungselementes 4 im Wesentlichen keine Bewegung des Abtriebs 3 bewirkt. Ferner bewirkt eine Rotationsbewegung des Antriebs 2 im gekoppelten Zustand vorzugsweise im Wesentlichen eine Rotationsbewegung des Kupplungselementes 4 wobei diese wiederum vorzugsweise im Wesentlichen eine Rotationsbewegung des Abtriebs 3 bewirkt.

Hierzu ist die mindestens eine erste Gleitfläche 5 vorzugsweise bezüglich einer axialen Bewegungsrichtung des Kupplungselements 4 geneigt ausgebildet. In einer weiteren bevorzugten Ausführungsform ist die mindestens eine erste Gleitfläche 5 bezüglich einer 5 Längsachse der Vorrichtung 1 geneigt ausgebildet. Weiterhin weist die mindestens eine erste Gleitfläche 5 vorzugsweise zumindest teilweise einen oder mehrere Radien auf. In einer bevorzugten Ausführungsform gemäß Darstellung in Fig. 1 ist die mindestens eine erste Gleitfläche 5 in Form einer mit Radien versehenen Einbuchtung ausgebildet. Vorzugsweise ändern sich Radius und/oder Steigung der mindestens einen ersten Gleitfläche 5 entlang ihrer 10 Länge, um beim Abgleiten und/oder Anliegen des mindestens einen ersten Gleitelements 7 an der ersten Gleitfläche 5 eine definierte Bewegungs- und/oder Kraft- bzw. Momentübertragung zu bewirken.

Das mindestens eine erste Gleitelement 7 ist vorzugsweise derart am Antrieb 2 angeordnet, 15 dass es sich bei einer Drehung desselben im Wesentlichen auf einer etwa zu einer axialen Bewegungsrichtung des Kupplungselements 4 bzw. einer Längsachse der Vorrichtung senkrechten Ebene bewegt. Hierbei liegt es vorzugsweise auf mindestens einer ersten Gleitfläche 5 des Kupplungselements 4 an und/oder gleitet an dieser ab.

20 Die am Kupplungselement 4 angeordnete mindestens eine zweite Gleitfläche 6 zum Kontakt mit dem am Abtrieb 3 angeordneten mindestens einen zweiten Gleitelement 8 ist vorzugsweise bezüglich einer axialen Bewegungsrichtung des Kupplungselements 4 bzw. einer Längsachse der Vorrichtung 1 im Wesentlichen parallel ausgebildet. Das mindestens eine zweite Gleitelement 8 ist vorzugsweise derart angeordnet, dass es bei einer Drehung des 25 Kupplungselements 4 bzw. des Abtriebs 3 im Wesentlichen auf einer zu einer axialen Bewegungsrichtung des Kupplungselements 4 zu einer Drehachse des Abtriebs 3 und/oder zu einer Längsachse der Vorrichtung 1 senkrechten Ebene bewegt wird, wobei es auf mindestens einer zweiten Gleitfläche 6 anliegt und/oder an dieser abgleitet.

30 In einer bevorzugten Ausführungsform ist die mindestens eine zweite Gleitfläche 6 durch eine im Kupplungselement 4 angeordnete Aussparung ausgebildet, besonders bevorzugt durch eine im Wesentlichen rechteckige Aussparung, wie in Fig. 1 dargestellt.

In einer bevorzugten Ausführungsform sind Gleitflächen und Gleitelemente bzw. deren Anordnung ans Antrieb, Abtrieb und Kupplungselement vertauscht angeordnet.

Die dargestellte Ausführungsform weist ferner eine Kupplungsfeder 9 auf, die zwischen 5 Kupplungselement 4 und Abtrieb 3 angeordnet ist, wobei sie das Kupplungselement 4 gegenüber dem Antrieb und/oder dem Abtrieb 3 vorspannt. Vorzugsweise drückt die Kupplungsfeder 9 das Kupplungselement 4 bzw. mindestens eine erste Gleitfläche 5 gegen mindestens ein erstes Gleitelement 7.

10 Gemäß einer weiteren bevorzugten Ausführungsform weist der Abtrieb 3 mindestens einen Teil einer dritten Führungseinrichtung mit mindestens einer dritten Gleitfläche 10 auf. Die mindestens eine dritte Gleitfläche 10 ist vorzugsweise bezüglich einer Rotationsachse des Abtriebs 3, einer axialen Bewegungsrichtung des Kupplungselements 4 und/oder einer Längsachse der Vorrichtung 1 geneigt bzw. abgeschrägt ausgebildet. Gemäß weiteren oder 15 zusätzlichen bevorzugten Ausführungen der mindestens einen dritten Gleitfläche 10 wird auf die Diskussion der mindestens einen ersten Gleitfläche 5 verwiesen.

Die Vorrichtung 1 weist ferner vorzugsweise mindestens einen Teil der dritten Führungseinrichtung, nämlich mindestens ein drittes Gleitelement 11 zum Kontakt mit 20 mindestens einer am Antrieb 3 angeordneten dritten Gleitfläche 10 auf. Das mindestens eine dritte Gleitelement 11 ist vorzugsweise an einer Führung 12 angeordnet, wobei mindestens ein drittes Gleitelement 11 vorzugsweise in einer in der Führung 12 ausgebildeten Führungsnu 25 angeordnet ist. Gemäß einer bevorzugten Ausführungsform verhindert die Führung 12 bzw. die Führungsnu 13 eine Verschiebung des mindestens einen dritten Gleitelements 11 entlang einer zur Drehachse des Abtriebs 3, zur axialen Bewegungsrichtung des Kupplungselements 4 und/oder zu einer Längsachse der Vorrichtung 1 in etwa senkrechten Ebene. Besonders bevorzugt gewährleistet die Führung 12 bzw. die Führungsnu 13 lediglich eine Verschiebung des mindestens einen dritten Gleitelements 11 entlang einer Drehachse des Abtriebs 3, einer axialen Bewegungsrichtung des Kupplungselements 4 und/oder einer Längsachse der 30 Vorrichtung 1. Weiterhin weist die Vorrichtung 1 vorzugsweise eine an der Führung 12 angeordnete Potentialfeder 14 auf, die eine Vorspannung mindestens einen dritten Gleitelements 11 gegenüber dem Abtrieb 3 bewirkt. Gemäß einer bevorzugten Ausführungsform, wie in Fig. 1 dargestellt, ist mindestens ein drittes Gleitelement 11 in

Kontakt mit mindestens einer dritten Gleitfläche 10 angeordnet, wobei es gegenüber dieser durch die Potentialfeder 14 vorgespannt ist. Hierbei drückt die Potentialfeder 14 das Gleitelement 11 gegen die Gleitfläche 10. Eine derartige Anordnung bewirkt ein mechanisches Potential des Abtriebs, das zur Drehung desselben überwunden werden muss.

5

Gemäß weiteren bevorzugten Ausführungsformen sind Führung 12, Potentialfeder 14 und dritte Gleitfläche(n) 10 vorzugsweise im Wesentlichen senkrecht zu einer Drehachse des Abtriebs 3, einer axialen Bewegungsrichtung des Kupplungselements 4 und/oder einer Längsachse der Vorrichtung 1 angeordnet. Hierdurch kann bei gleicher Wirkung eine 10 Reduzierung der axialen Länge der Vorrichtung erreicht werden.

Weiterhin weist die Vorrichtung vorzugsweise eine Kuppeleinrichtung bzw. einen Kuppelmechanismus 15 auf, der in einer bevorzugten Ausführungsform entsprechend der Darstellung in Fig. 1 einen Aktor 16, eine Kupplungssperrvorrichtung bzw. ein 15 Kupplungssperrelement 17 sowie eine Speicher bzw. Widerstandsvorrichtung, hier Kupplungssperrenfeder 18, aufweist.

Die Kuppeleinrichtung 15 ist vorzugsweise derart ausgebildet bzw. angeordnet, dass das Kupplungssperrelement 17 im Wesentlichen zwei Stellungen einnehmen kann, wobei eine 20 Stellung einen nicht gekoppelten Zustand der Vorrichtung 1 bewirkt (Fig. 1a, Fig. 1b) und wobei eine weitere Stellung einen gekoppelten Zustand der Vorrichtung bewirkt (Fig. 1c). Somit kann die Kuppeleinrichtung 15 eine Kupplung sowie eine Entkupplung des Antriebs 2 25 mit dem Abtrieb 3 mittels des Kupplungselements 4 bewirken. Hierbei ist der jeweilige Zustand von der Stellung der Kuppeleinrichtung 15 abhängig.

25

Die Kuppeleinrichtung 15 ist vorzugsweise derart ausgebildet, dass die Kupplungssperrvorrichtung bzw. das Kupplungssperrelement 17 im entkoppelten Zustand nicht mit dem Kupplungselement 4 in Eingriff steht und wobei die Kuppeleinrichtung 15 bzw. das Kupplungssperrelement 17 im gekoppelten Zustand derart zum Kupplungselement 4 30 angeordnet ist, dass eine Beschränkung der Beweglichkeit des Kupplungselements 4 bewirkt wird. Entsprechend einer bevorzugten Ausführungsform weist das Kupplungselement 4 mindestens einen Kupplungsabschnitt 19, der vorzugsweise als Vorsprung und besonders bevorzugt als umlaufender Vorsprung ausgebildet ist. Zur Erzeugung eines gekoppelten

Zustandes wird das Kupplungssperrelement 17 durch den Aktor 16 derart zum Kupplungselement 4 angeordnet, dass es im Wesentlichen eine axiale Beweglichkeit des Kupplungselements 4 beschränkt bzw. verhindert. Besonders bevorzugt verhindert die Kuppeleinrichtung 15 bzw. das Kupplungssperrelement 17 eine axiale Bewegung des 5 Kupplungselements 4 durch einen Eingriff mit mindestens einem Kupplungsabschnitt 19.

Die Kuppeleinrichtung 15 ist vorzugsweise derart ausgebildet, dass der Aktor 16 das Kupplungssperrelement 17 gegen die Kupplungssperrenfeder 18 in die zur Kupplung geeignete Stellung positioniert. Hierbei ist die Kuppeleinrichtung 15 vorzugsweise derart 10 ausgebildet, dass sich die Vorrichtung 1 ohne Energieeinwirkung, d.h. insbesondere ohne Tätigkeit der Aktors 16, im entkoppelten Zustand befindet. Vorzugsweise bewirkt die Kupplungssperrenfeder 18 im ansonsten unbelasteten Zustand eine Positionierung des Kupplungssperrelement 17 in der entkoppelten Stellung. Durch die Betätigung des Aktors kann nun das Kupplungssperrelement gegen die Federkraft der Kupplungssperrenfeder 18 in 15 die zum Kuppeln geeignete Stellung gebracht werden. Hierzu wird das Kupplungssperrelement 17 vorzugsweise in den Eingriffsbereich des Kupplungselements 4 bzw. eines Kupplungsabschnitts 19 bewegt. In einer bevorzugten Ausführungsform, wie in Fig. 1 dargestellt, ist der Aktor als Elektromotor ausgebildet, der vorzugsweise eine Exzenterscheibe 20 aufweist, durch die bei Drehung des Aktors eine Verschiebung des 20 Kupplungssperrelement 17 bewirkt wird. Hierbei ist eine Bewegung des Kupplungssperrelement 17 durch den Aktor nur im Falle einer Zustandsänderung vom entkoppelten in den gekoppelten Zustand nötig. Die Änderung vom gekoppelten in den entkoppelten Zustand erfolgt hierbei durch die Federkraft der Kupplungssperrenfeder 18.

25 Zur näheren Beschreibung der Auswirkung des gekoppelten bzw. des nicht gekoppelten Zustands der Vorrichtung wird insbesondere auf die Fig. 1b bzw. 1c verwiesen. Befindet sich die Vorrichtung 1 im entkoppelten Zustand (Fig. 1b), bewirkt eine Relativbewegung zwischen Antrieb 2 und Abtrieb 3, hier dargestellt eine Drehung des Antriebs 2, keine Bewegung des Abtriebs 3, insbesondere da dessen mechanisches Potential nicht überwunden werden kann. 30 Der Antrieb 2 steht über ein erstes Gleitelement 7 und eine erste Gleitfläche 5 mit dem Kupplungselement 4 in Verbindung. Erfolgt nun eine Drehbewegung des Antriebs 2, bewirkt dies auf Grund der angeschrägten Gleitfläche des Kupplungselements 4 dessen Verschiebung in axialer Richtung gegen die Kraft der Kupplungsfeder 9. Hierbei wird über das mindestens

eine erste Gleitelement 7 eine axiale und eine radiale Kraftkomponente auf das Kupplungselement 4 übertragen. Hierbei bewirkt die axiale Komponente eine Verschiebung des Kupplungselements in die durch die Pfeil X dargestellte Richtung. Eine derartige Verschiebung des Kupplungselements 4 bewirkt keine Bewegungsübertragung auf den Abtrieb 3, da das am Abtrieb 3 angeordnete mindestens eine zweite Gleitelement 8 an den im Wesentlichen parallel zur axialen Bewegungsrichtung des Kupplungselements 4 angeordneten zweiten Gleitflächen 6 anliegt bzw. abgleitet, wobei diese in Längsrichtung keine Bewegung oder Kraft über das mindestens eine zweite Gleitelement 8 auf den Abtrieb 3 übertragen. In der praktischen Anwendung wirkt durch die Neigung der mindestens einen ersten Gleitfläche weiterhin eine radiale Kraft auf das Kupplungselement 4, die ein Drehmoment auf das Kupplungselement 4 bewirkt. Hierdurch ist das Kupplungselement 4 versucht, sich um seine axiale Verschiebungsrichtung zu drehen, wobei mindestens eine der zweiten Gleitflächen 6 auf mindestens ein zweites Gleitelement 8 so wirkt, dass eine, in der Darstellung senkrechte, Kraft auf das zweite Gleitelement 8 wirkt bzw. ein Drehmoment auf den Abtrieb 3 übertragen wird. Hierbei ist das übertragende Drehmoment jedoch so gering, dass es nicht in der Lage ist, das mechanische Potential des Abtriebs 3, das gegen eine Drehbewegung desselben gerichtet ist, zu überwinden. Demnach wird das Kupplungselement 4 im entkoppelten Zustand durch eine Drehung des Antriebs 2 in axialer Richtung bewegt, sofern die durch die Drehung des Antriebs 2 wirkende, auf das Kupplungselement 4 wirkende Kraft größer ist als die durch die Kupplungsfeder 9 der axialen Verschiebung des Kupplungselements 4 entgegengestellte Kraft, wobei jedoch keine rotatorische Bewegung des Abtriebs bewirkt wird, da dessen mechanisches Potential nicht überwunden werden kann.

Wird nun die Vorrichtung gekuppelt, d.h. wird das Kupplungssperrelement 17 über den Exzenter 20 des Aktors 16 gegen die Kraft der Kupplungssperrenfeder 18 in den Eingriffsbereich des Kupplungselements 4 bewegt, verhindert es eine Axialbewegung des Kupplungselements 4 durch Eingriff mit dem Kupplungselement 4 bzw. mit dem Kupplungsabschnitt 19. Erfolgt nun eine Drehung des Antriebs 2, hindert das Kupplungssperrelement 17 das Kupplungselement 4 an einer axialen Verschiebung, nicht aber an einer Drehung, so dass die Drehung des Antriebs 2 über mindestens ein erstes Gleitelement 7 und mindestens eine geneigte Gleitfläche 5 in eine Drehbewegung des Kupplungselements 4 übertragen wird. Die Verhinderung einer axialen Bewegung des Kupplungselements 4 verhindert somit im Wesentlichen ein Gleiten eines Gleitelements 7 entlang einer Gleitfläche

5, so dass die Drehbewegung des Antriebs 2 auf das Kupplungselement 4 übertragen wird (Fig. 1c). Die Drehbewegung des Antriebs 2 wird nun über das Kupplungselement 4 bzw. Gleitelement 7, Gleitfläche 5, Gleitfläche 6 und Gleitelement 8 auf den Abtrieb 3 übertragen.
Da das zur Drehbewegung des Antriebs 2 eingebrachte Drehmoment nun nicht in eine axiale
5 Verschiebung des Kupplungselements 4 umgewandelt wird, sondern über das Kupplungselement 4 auf den Abtrieb 3 übertragen wird, kann die Wirkung bzw. der Widerstand der Potentialfeder überwunden werden und somit eine Drehung des Abtriebs 3 erfolgen. Das Kupplungssperrelement 17 verhindert bzw. behindert somit eine axiale Bewegung des Kupplungselements 4, hindert bzw. behindert dieses aber nicht am Drehen, da
10 die axiale Gegenkraft über die Gleitfläche 5 übertragen wird.

In einer bevorzugten Ausführungsform ist das Kupplungssperrelement 17 und/oder das Kupplungselement 4 bzw. der Kupplungsabschnitt 19 so ausgebildet, dass Krafteinwirkungen durch das Kupplungselement 4 auf das Kupplungssperrelement 17 eine Entlastung des Aktors bewirken. Hierbei sind die Kontaktflächen von Kupplungssperrelement 17 und Kupplungselement 4 bzw. Kupplungsabschnitt 19 vorzugsweise derart abgeschrägt ausgebildet, dass eine axiale Krafteinwirkung des Kupplungselementes 4 auf das Kupplungssperrelement 17 eine Bewegungstendenz des Kupplungssperrelements in Richtung stärkerem bzw. sichererem Eingriff bewirkt, so dass bei erst teilweisem Eingriff zu Beginn der 15 Krafteinwirkung anschließend auf jeden Fall bzw. im Wesentlichen eine betriebssicherere Position eingenommen wird und weiterhin eine Arretierung des Kupplungssperrelements 17 20 in der gekuppelten Stellung gewährleistet wird und seine Rückkehr in die entkoppelte Stellung verhindert wird, so lange das Drehmoment, das vom Antrieb auf den Abtrieb übertragen wird, einen bestimmten Wert nicht unterschreitet. Die Kontaktflächen des 25 Kupplungssperrelements 17 und des Kupplungselementes 4 bzw. des Kupplungsabschnitts 19 weisen in weiteren bevorzugten Ausführungsformen weitere, sich von den dargestellten Oberflächengeometrien unterscheidende, Ausbildungen auf, wobei sie jedoch die oben beschriebenen Funktionen erfüllen.

30 Nach erfolgter Drehung des Antriebs 2 und der Verschiebung des Kupplungselementes 4 bewirken Kupplungsfeder 9 und/oder Potentialfeder 14 vorzugsweise eine Rückstellung der einzelnen Elemente, i.e. Antrieb 2, Kupplungselement 4 und/oder Abtrieb 3, in die Ausgangsposition (vgl. Fig. 1a). Wie in Fig. 1 dargestellt, sind in einer bevorzugten

Ausführungsform Antrieb 2, Abtrieb 3 sowie Führung 12 und Kuppeleinrichtung 15 derart gelagert, dass eine axiale Verschiebung, d.h. in Richtung oder gegen Richtung des Pfeils X in Fig. 1b verhindert bzw. im Wesentlichen beschränkt wird.

5 In bevorzugten Ausführungsformen sind die ersten, zweiten und dritten Gleitelemente 7, 8, 11 sowie die ersten, zweiten und dritten Gleitflächen 5, 6, 10 außerhalb der Drehachse der Vorrichtung 1 angeordnet. Entsprechend einer weiteren bevorzugten Ausführungsform sind Antrieb 2, Kupplungselement 4, Abtrieb 3 und/oder Führung 12 im Wesentlichen symmetrisch und/oder rotationssymmetrisch ausgebildet. Entsprechend einer weiteren 10 erfindungsgemäßen Ausführungsform ist der Aktor 16 batteriebetrieben und entsprechend einer weiteren oder zusätzlichen Ausführungsform impulssteuert. Gemäß einer weiteren Ausführungsform weist der Aktor von den beschriebenen abweichende, für die Erfüllung der beschriebenen Funktion geeignete Ausbildungen auf.

15 Fig. 2 zeigt eine weitere bevorzugte Ausführungsform einer Kuppeleinrichtung 15 zur Verwendung mit einer Vorrichtung, beispielsweise einer Vorrichtung wie in Fig. 1 dargestellt und oben beschrieben. An dieser Stelle wird daher lediglich auf die zur oben beschriebenen Ausführungsform unterschiedlich ausgebildeten Merkmale eingegangen. Fig. 2 zeigt eine Kuppeleinrichtung 15, zur Kupplung einer Kupplungselemente 4, mit einem Aktor 16, einem Exzenter 20, einer Kupplungssperrvorrichtung bzw. einem Kupplungssperrelement 17 sowie 20 einer Speicher- bzw. Widerstandsvorrichtung, hier Kupplungssperrenfeder 18. Fig. 2a zeigt den Aktor 16 bzw. Exzenter 20 in neutraler bzw. entkuppelter Stellung, das Kupplungssperrelement 17 befindet sich ebenfalls in entkuppelter Stellung. Fig. 2b zeigt den Aktor 16 gekuppelter Stellung, wobei eine Einkupplung des Kupplungssperrelements 17 durch die Stellung des Kupplungselement 4 verhindert wird. In diesem Fall ist die 25 Positionsinformation bzw. die Positionierungsenergie für die Positionierung des Kupplungssperrelements 17 in gekuppelter Stellung in der Kupplungssperrenfeder 18 gespeichert. Bewegt sich das Kupplungselement 4 in eine ein einkuppeln zulassende Position, wie in Fig. 2c zu sehen, positioniert die Kupplungssperrenfeder 18 das Kupplungssperrelement 17 durch die gespeicherte Energie in die gekuppelte Position. Die 30 Stellung des Aktors 16 bleibt unverändert. Umgekehrt zeigt Fig. 2d. das Kupplungssperrelement 17 in gekuppelter Stellung, also im Eingriff mit dem Kupplungselement 4, wobei sich der Aktor 16 in neutraler bzw. entkuppelter Stellung

befindet. Auch in diesem Fall ist die Positionsinformation bzw. die Positionierungsenergie für die Positionierung des Kupplungssperrelements 17 in der Kupplungssperrenfeder 18 gespeichert. Bewegt sich nun das Kupplungselement 4 in eine ein Entkuppeln zulassende Position, positioniert die Kupplungssperrenfeder 18 das Kupplungssperrelement 17 durch die gespeicherte Energie in die neutrale bzw. entkuppelte Position, wie in Fig. 2a zu sehen.

Wie sich aus den vorstehend beschriebenen Ausführungsformen ergibt, sind die erfindungsgemäßen Vorrichtungen vorzugsweise Manipulationssicher ausgebildet. Eine zusätzliche Manipulationssicherheit wird weiterhin beispiels- und vorzugsweise dadurch erreicht, dass das Kupplungssperrelement 17 in Richtung der Vorrichtungslängsachse gestützt und senkrecht angeordnet ist sowie dass der Aktor 16 quer zur Vorrichtungslängsachse angeordnet ist. Durch eine derartige Anordnung wirkt bei einem Schlag oder Stoß in Längsrichtung auf die Vorrichtung, wie beispielsweise bei einer Verwendung als Schließvorrichtung bei einem Schlag gegen dieselbe, keine oder nur eine geringe Kraft auf den Aktor 16, die zu einer Verstellung desselben geeignet wäre sowie keine oder nur eine geringe Kraft in Kuppel- bzw. Entkuppelrichtung des Kupplungssperrelements 17.

Gemäß einer weiteren bevorzugten Ausführungsform, sind die Vorrichtung bzw. Verfahren derart ausgebildet, dass eine axiale und/oder radiale Bewegung des Antriebs über eine entsprechende Anordnung der einzelnen Elemente, eine axiale und/oder radiale Bewegung des Abtriebs bewirkt, wobei die Bewegung des Antriebs auf den Abtrieb durch mindestens ein Kupplungselement entsprechend koppelbar ist. Weitere bevorzugte Ausführungsformen ergeben sich durch eine Kombination verschiedener bevorzugter Ausführungsformen. Ferner können mehrere Vorrichtungen mit einander verbunden, beispielsweise hintereinander angeordnet, sein bzw. ein oder mehrere Antriebe, Abtriebe, Kupplungselemente, Führungsvorrichtungen, Kuppeleinrichtungen usw. aufweisen, die miteinander und untereinander in Verbindung bzw. Wirkverbindung stehen.

Weitere bevorzugte Ausführungsformen kuppeln sinngemäß translatorische, statt rotatorischer Bewegungen.

Gemäß einem erfindungsgemäßen Verfahren erfolgt eine Übertragung einer Bewegung sowie entsprechender Kräfte und Momente entsprechend der beschriebenen Funktionsweise einer

erfindungsgemäßen Vorrichtung und in einem weiteren bevorzugten Verfahren unter Verwendung einer erfindungsgemäßen Vorrichtung.

Entsprechend weiterer bevorzugter Ausführungsformen sind die unterschiedlichen beschriebenen bevorzugten Ausführungsformen beliebig miteinander kombinierbar und gegeneinander austauschbar, wobei aus Übersichtlichkeitsgründen auf eine detaillierte Diskussion sämtlicher alternativer Ausführungsformen verzichtet wird.

Die erfindungsgemäße Vorrichtung und das erfindungsgemäße Verfahren eignen sich insbesondere zur Anwendung im Bereich von Schließvorrichtungen und Verschlussmechanismen. Die erfindungsgemäße Vorrichtung und das erfindungsgemäße Verfahren erlauben insbesondere die Kupplung eines An- und eines Abtriebs mit einem sehr geringen Energiebedarf, wobei insbesondere eine sichere Entkupplung bei im Wesentlichen lastlosem Antrieb gewährleistet ist. Weiterhin lässt sich die Kupplung mit einem bistabilen Aktor schalten und erlaubt ein sicheres Auskuppeln bei bistabilem Aktor. Ferner erlaubt die erfindungsgemäße Vorrichtung bzw. das erfindungsgemäße Verfahren in einer bevorzugten Ausführungsform ein Auskuppeln nur dann, wenn eine Kraft bzw. ein Moment, die bzw. das zwischen An- und Abtrieb vorhanden ist, einen bestimmten Wert unterschreitet. Hierbei kann die Steuerung des Kupplungsvorgangs vorteilhafterweise nahezu kraftlos erfolgen. Ferner bewirkt die erfindungsgemäße Vorrichtung und das erfindungsgemäße Verfahren, dass Krafteinwirkungen durch das Kupplungselement auf den Kuppelmechanismus vorzugsweise eine Entlastung des Aktors bewirken, so dass unabhängig vom mechanischen Status zwischen An- und Abtrieb eine sichere Rückkehr des Aktors in den ausgekoppelten Zustand ermöglicht wird. Somit bewirkt die erfindungsgemäße Vorrichtung und das erfindungsgemäße Verfahren eine einfache, funktionssichere und manipulationssichere kuppelbare Übertragung einer Bewegung sowie entsprechende Kräfte und Momente. Weiterer oder zusätzlicher Vorteil der vorliegenden Erfindung ist weiterhin eine verbesserte Handhabbarkeit und ein verbessertes Drehgefühl, insbesondere durch die Bereitstellung einer vergleichbaren Schließkraft bzw. einer der Schließkraft entgegengesetzten Kraft im entkoppelten wie im gekoppelten Zustand.

Patentansprüche

1. Vorrichtung (1), insbesondere zur Übertragung einer Bewegung sowie entsprechender Kräfte und/oder Momente, aufweisend einen Antrieb (2) und einen Abtrieb (3), wobei Antrieb (2) und Abtrieb (3) über mindestens ein Kupplungselement (4) derart verkuppelt sind, dass im entkoppelten Zustand eine Bewegung des Antriebs (2) eine Bewegung des Kupplungselements (4) bewirkt, die nicht geeignet ist, eine Bewegung des Antriebs (2) auf den Abtrieb (3) zu übertragen.
2. Vorrichtung nach Anspruch 1, wobei die Bewegung des Antriebs (2) im entkoppelten Zustand durch die Bewegung des mindestens einen Kupplungselementen (4) nicht auf den Abtrieb (3) übertragbar ist, da dessen mechanisches Potential nicht überwindbar ist.
3. Vorrichtung nach Anspruch 1 oder 2, ferner aufweisend eine Kuppeleinrichtung (15), die eine Kupplung sowie eine Entkupplung des Antriebs (2) mit dem Abtrieb (3) mittels des mindestens einen Kupplungselement (4) bewirken kann.
4. Vorrichtung nach Anspruch 3, wobei die Kuppeleinrichtung (15) im entkoppelten Zustand im Wesentlichen nicht mit dem mindestens einen Kupplungselement (4) in Eingriff steht.
5. Vorrichtung nach einem der Ansprüche 3 oder 4, wobei die Kuppeleinrichtung (15) im gekoppelten Zustand eine Beschränkung der Beweglichkeit des mindestens einen Kupplungselement (4) bewirkt.
- 25 6. Vorrichtung nach einem der Ansprüche 3 bis 5, wobei die Kuppeleinrichtung (15) mindestens eine Kupplungssperrvorrichtung bzw. ein Kupplungssperrelement (17) zur Beschränkung der Beweglichkeit des mindestens einen Kupplungselement (4) im gekoppelten Zustand aufweist.

7. Vorrichtung nach Anspruch 6, wobei zum Bewegen des Kupplungssperrelement (17) vom entkuppelten Zustand in einen gekuppelten und/oder vom gekuppelten Zustand in den entkuppelten ein mechanisches Potential überwunden werden muss.
8. Vorrichtung nach Anspruch 6 oder 7, wobei das Zusammenspiel zwischen 5 Kupplungssperrelementen (17) und Kupplungselement(en) (4) so gestaltet ist, dass die Krafteinwirkungen durch das mindestens eine Kupplungselement (4) eine Bewegungstendenz in Richtung stärkerem bzw. sichererem Eingriff bewirken, so dass bei erst teilweisem Eingriff zu Beginn der Krafteinwirkung anschließend im Wesentlichen eine betriebssicherere Position eingenommen wird.
- 10 9. Vorrichtung nach Anspruch 6, 7 oder 8, wobei die Kuppeleinrichtung (15), ferner einen Aktor (16) zur Positionierung des Kupplungssperrelements (17) aufweist.
10. Vorrichtung nach Anspruch 9, wobei der Aktor (16) geeignet ist, eine Verschiebung des Kupplungssperrelements (17) über ein mechanisches Potential in eine zur Kupplung geeignete Position zu bewirken.
- 15 11. Vorrichtung nach einem der Ansprüche 8, 9 oder 10, wobei der Aktor bistabil ist.
12. Vorrichtung nach einem der vorstehenden Ansprüche, wobei die Kuppelvorrichtung derart stoß- bzw. manipulationssicher ausgebildet ist, dass die Bewegungsrichtungen der Kuppeleinrichtung (15) im Wesentlichen orthogonal zu den zu erwartenden Stoßrichtungen ausgeführt sind und/oder Gegenmomente die durch den Stoß verursachten Kräfte kompensieren.
13. Vorrichtung nach einem der vorstehenden Ansprüche, wobei zu einer Relativbewegung zwischen Antrieb (2) und Abtrieb (3) ein mechanisches Potential überwunden werden muss, wobei dieses Potential geringer als ein mechanisches Potential des Abtriebs (3) ist.
- 25 14. Vorrichtung nach einem der Ansprüche 6 bis 13, wobei das Potential bewirkt, dass bei Unterschreiten einer bestimmten Kraft am Antrieb (2) mindestens ein Kupplungssperrelement (17) im Wesentlichen kraftlos in eine Kupplungsposition ein- und/oder ausgebracht werden kann.

15. Vorrichtung nach einem der vorstehenden Ansprüche, wobei Antrieb (2) und Abtrieb (3) über das mindestens eine Kupplungselement (4) derart gekuppelt sind, dass bei entkoppeltem Zustand eine Bewegung des Antriebs (2) eine hierzu orthogonale Bewegungskomponente des Kupplungselements (4) bewirkt und dass eine Bewegung des Antriebs (2) im gekoppelten Zustand im Wesentlichen eine gleichsinnige Bewegung des Kupplungselements (4) bewirkt.

10 16. Vorrichtung nach einem der vorstehenden Ansprüche, wobei Antrieb (2) und Abtrieb (3) über das mindestens eine Kupplungselement (4) derart gekuppelt sind, dass bei entkoppeltem Zustand eine Bewegung des Abtriebs (3) bei stehendem Antrieb (2) eine hierzu orthogonale Bewegungskomponente des mindestens einen Kupplungselement (4) bewirkt und dass eine Bewegung des Abtriebs (3) im gekoppelten Zustand im Wesentlichen eine gleichsinnige Bewegung des mindestens einen Kupplungselement (4) bewirkt.

15 17. Vorrichtung nach einem der vorstehenden Ansprüche, wobei eine zur Bewegungsrichtung des Antriebes im Wesentlichen orthogonale Bewegung des mindestens einen Kupplungselement (4) im Wesentlichen keine Bewegung des Abtriebs (3) bewirkt.

20 18. Vorrichtung nach einem der vorstehenden Ansprüche, wobei eine Rotationsbewegung des mindestens einen Kupplungselement (4) im Wesentlichen eine Rotationsbewegung des Abtriebs (3) bewirkt.

19. Vorrichtung nach einem der vorstehenden Ansprüche, wobei das mindestens eine Kupplungselement (4) über mindestens eine erste Führungseinrichtung (5, 7) mit dem Antrieb (2) in Beziehung steht.

25 20. Vorrichtung nach Anspruch 19, wobei die mindestens eine erste Führungseinrichtung (5, 7) mindestens eine erste Gleitfläche (5) zum Kontakt mit mindestens einem ersten Gleitelement (7) aufweist.

21. Vorrichtung nach Anspruch 19 oder 20, wobei die mindestens eine erste Gleitfläche (5) bezüglich einer axialen Bewegungsrichtung des Kupplungselement (4) geneigt ausgebildet ist.

22. Vorrichtung nach einem der Ansprüche 20 oder 21, wobei sich das mindestens eine am Antrieb angeordnete erste Gleitelement (7) bei einer Drehung des Antriebs (2) im Wesentlichen auf einer im Wesentlichen zu einer axialen Bewegungsrichtung des mindestens einen Kupplungselements (4) senkrechten Ebene bewegt, wobei es auf mindestens einer ersten Gleitfläche (5) anliegt und/oder an dieser abgleitet.

5

23. Vorrichtung nach einem der vorstehenden Ansprüche, wobei das mindestens eine Kupplungselement (4) mindestens ein zweite Führungseinrichtung (6, 8), die mit dem Abtrieb (3) in Beziehung steht, aufweist.

10

24. Vorrichtung nach Anspruch 23, wobei die mindestens eine zweite Führungseinrichtung mindestens eine zweite Gleitfläche (6) zum Kontakt mit mindestens einem zweiten Gleitelement (8) aufweist.

20

25. Vorrichtung nach Anspruch 24, wobei die mindestens eine zweite Gleitfläche (6) bezüglich einer axialen Bewegungsrichtung des mindestens einen Kupplungselements (4) im Wesentlichen parallel ausgebildet ist.

15

26. Vorrichtung nach einem der Ansprüche 24 oder 25, wobei sich das am Abtrieb (3) angeordnete zweite Gleitelement (8) bei einer Drehung des mindestens einen Kupplungselements (4) im Wesentlichen auf einer im Wesentlichen zu einer axialen Bewegungsrichtung des mindestens einen Kupplungselements (4) senkrechten Ebene bewegt wobei es auf mindestens einer zweiten Gleitfläche (6) anliegt und/oder an dieser abgleitet.

27. Vorrichtung nach einem der vorstehenden Ansprüche, wobei der Abtrieb zur Erzeugung eines mechanischen Potentials mit mindestens einer dritten Führungseinrichtung (10, 11) in Beziehung steht.

25

28. Vorrichtung nach Anspruch 27, die mindestens eine dritte Führungseinrichtung mindestens eine dritte Gleitfläche (10) zum Kontakt mit mindestens einem in einer Führung (12) angeordneten dritten Gleitelement (11) aufweist.

29. Vorrichtung nach Anspruch 28, wobei die mindestens eine dritte Gleitfläche (10) bezüglich einer Rotationsachse des Abtriebs (3) geneigt ausgebildet ist.

30. Vorrichtung nach einem der Ansprüche 28 oder 29, wobei sich das in einer Führung (12) angeordnete mindestens eine dritte Gleitelement (11) bei einer Drehung des Abtriebs (3) im Wesentlichen entlang der Drehachse des Abtriebs (3) bewegt.
31. Vorrichtung nach einem der Ansprüche 28 bis 30, wobei das mindestens eine dritte Gleitelement (11) gegen die mindestens eine dritte Gleitfläche (10) vorgespannt ist.
5
32. Vorrichtung nach einem der vorstehenden Ansprüche, wobei das Kupplungselement (4) gegen den Abtrieb (3) und/oder gegen den Antrieb (2) vorgespannt ist.

33. Vorrichtung nach einem der Ansprüche 9 bis 32, wobei der Aktor (16) über einen Transponder betätigbar ist.
34. Verfahren, insbesondere zur kuppelbaren Übertragung einer Bewegung sowie entsprechender Kräfte und/oder Momente unter Verwendung einer Vorrichtung nach einem der Ansprüche 1 bis 33.
35. Schließvorrichtung mit einer Vorrichtung nach einem der Ansprüche 1 bis 34.
36. Schließvorrichtung nach Anspruch 35, wobei die Schließvorrichtung elektrisch
15 betätigbar ist.
37. Schließvorrichtung nach Anspruch 35 oder 36, wobei der Aktor und/oder die Vorrichtung über einen Transponder betätigbar ist/sind.

Zusammenfassung

Bewegungsübertragungsvorrichtung und -verfahren

5 Die vorliegende Erfindung betrifft eine Vorrichtung und ein Verfahren, insbesondere zur Übertragung einer Bewegung sowie entsprechender Kräfte bzw. Momente und insbesondere einer Drehbewegung, wobei die Übertragung lediglich in einem gekoppelten Zustand, nicht aber in einem entkoppelten Zustand erfolgt. Derartige Vorrichtungen und Verfahren werden insbesondere im Bereich von Schließvorrichtungen, wie beispielsweise Tür- oder Tresorschlössern und dergleichen, eingesetzt.

Die Vorrichtung, insbesondere zur Übertragung einer Bewegung sowie entsprechender Kräfte und/oder Momente, weist einen Antrieb und einen Abtrieb auf, wobei Antrieb und Abtrieb über Kupplungselemente derart verkuppelt sind, dass im entkoppelten Zustand eine Bewegung des Antriebs eine Bewegung des Kupplungselements bewirkt, die nicht geeignet ist, eine Bewegung des Antriebs an den Abtrieb zu übertragen.

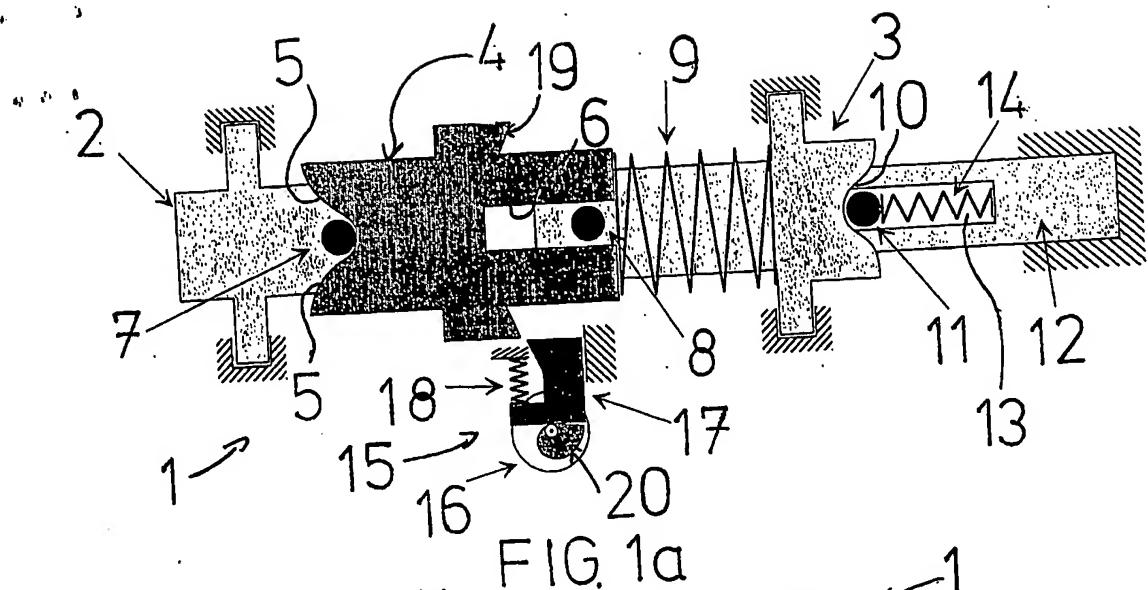


FIG. 1a

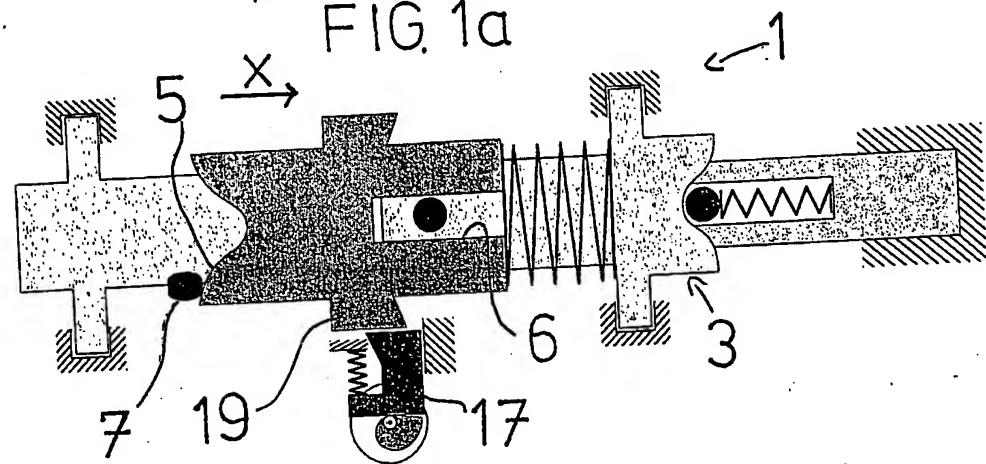


FIG. 1b

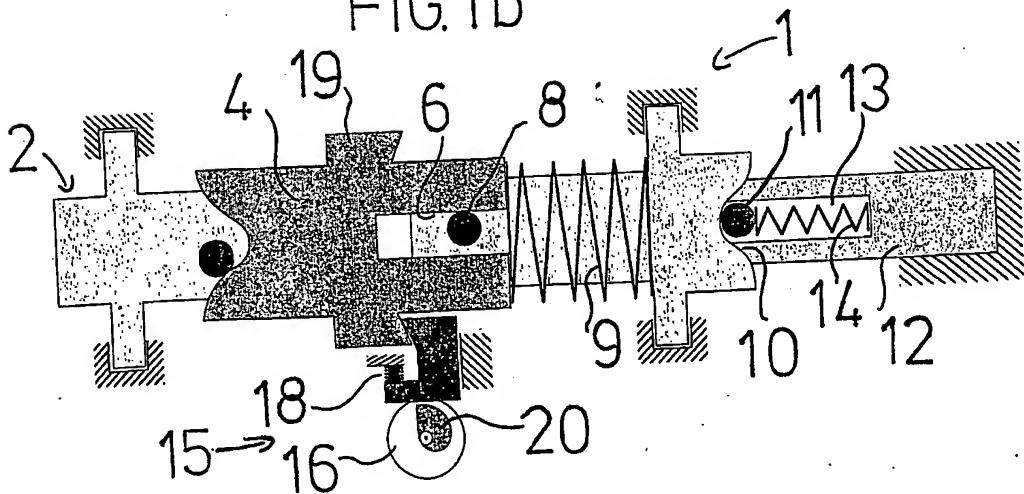


FIG. 1c

FIG. 1

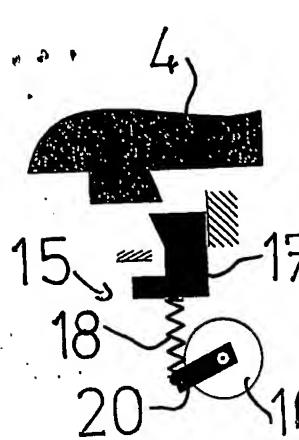


FIG. 2a

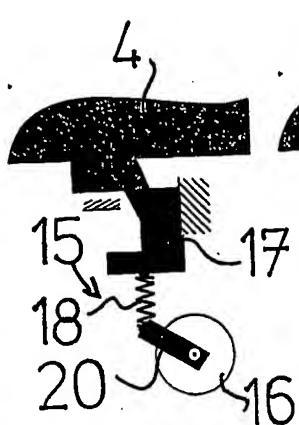


FIG. 2b

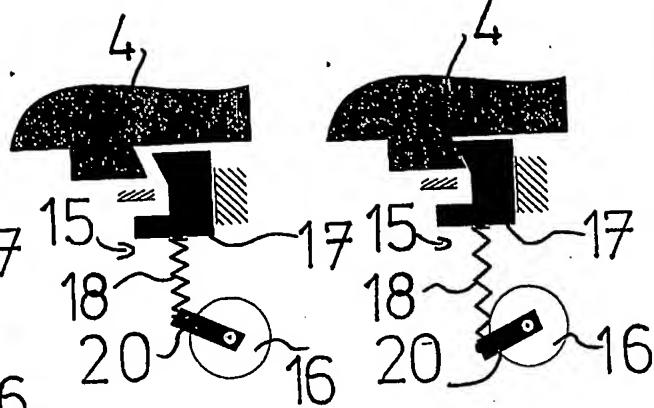


FIG. 2c

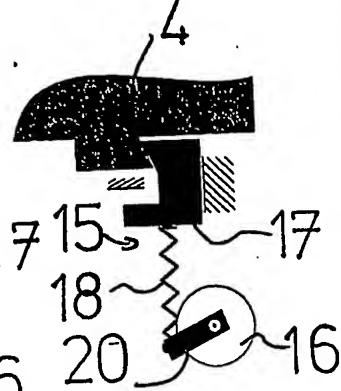


FIG. 2d

FIG. 2

**This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning
Operations and is not part of the Official Record**

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:

- BLACK BORDERS**
- IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES**
- FADED TEXT OR DRAWING**
- BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING**
- SKEWED/SLANTED IMAGES**
- COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS**
- GRAY SCALE DOCUMENTS**
- LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT**
- REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY**
- OTHER: _____**

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.